



● 概要

PMC220は、エンコーダ付DCブラシレスモータ(及びDCサーボモータ)をパルス列入力指令

により、速度・トルク(電流)・位置決め制御を実現する低価格ドライバーです。

電源はDC24V単一電源です。

● 特長

■ 低価格

制御回路にCPLDを使用することにより低価格を実現しました。

■ 小型、軽量

制御部とドライバ部を分け、プリント基板を2段にして、小型、軽量化を計りました。

■ 高精度高速位置決め

出力パルス5000P/Rエンコーダを制御できます。応答周波数2.5MHz

■ フォトアイソレーション

入力インターフェース部は、全てフォトアイソレーションされています。

● 用途

各種ロボット、XYテーブル、測定器、精密位置決め、その他。

● 定格及び仕様

定格

型式	項目	PMC220T	備考
----	----	---------	----

定格出力	電圧±V	2.1	電源DC24V時
	電流±A	2.4	連続
最大出力	電圧±V	1.9	電源DC24V時
	電流±A	6.0	3.0 sec
入力電源		DC24V	DC20V~40V
主回路（駆動方式）		パワーMOSFET、矩形波PWM（15kHz）、三相、可逆	
出力回路		リアクトルなし	
絶縁耐圧		主回路、信号間1200V1分間	
使用温度、湿度		温度：0~+50℃、湿度：85%RH以下（結露無き事）	
保存温度、湿度		温度：-20~+85℃、湿度：85%RH以下（結露無き事）	
寸法	mm	102（高さ）*45（幅）*170（奥行き）	
重量	Kg	0.42	

制御部仕様

項目	仕様	備考
制御ループ	電流制御、速度制御、位置制御	
	入力信号	サーボオン、ダブミックブレキ、リセット、ゲインロー、ストップ、
機能	出力信号	アラーム（高温異常、過電流トリップ、フルカウント、エンコーダエラー、過負荷） インポジション、A相、B相、Z相
	保護機能	過電流、過電圧、FET過熱、電源異常
	表示ランプ	電源ON(POW)、過電流トリップ(OC)、高温異常(OH)、 インポジション(INP)、過電圧(OV)、フルカウント(FC)、エンコーダエラー(EA) 過負荷(OL)
速度、位置制御指令入力	パルス列（フォトカプラ入力、TTL）	
電流制御指令入力	±8V、入力インピーダンス30kΩ	
電流応答	200μs以内（63%ステップ応答）	抵抗負荷
位置決め	±1パルス	4通倍
速度精度	0.1%以下	
ダブミックブレキ電流	最大出力電流×1.2	

PMC220(AC/DCサーボドライバ)仕様書ダウンロード

※この製品の代用品は【PMCB224】となります。
よろしければ、御検討ください。